

MV-DP2060-01H

3D 激光轮廓传感器

MV-DP2060-01H 型号 3D 激光轮廓传感器,硬件内置高精度算法、宽动态图像处理算法以及数据融合算法,结合高帧率芯片和激光精准的时序控制,实时输出高精度三维点云数据。结构紧凑、集成度高、操作便捷,广泛适用于 3C、电子制造、汽车等行业动态场景下的高精度三维信息采集。



功能特性:

- 内置高精度算法,精度可达亚微米级
- 高帧率芯片,扫描速率可达 10KHz
- 支持多种曝光模式,鲁棒性更强
- 多帧算法融合技术,轮廓更完整
- 多种滤波模式可选,数据更稳定
- 支持 ROI 选择、一键调试,操作更便捷

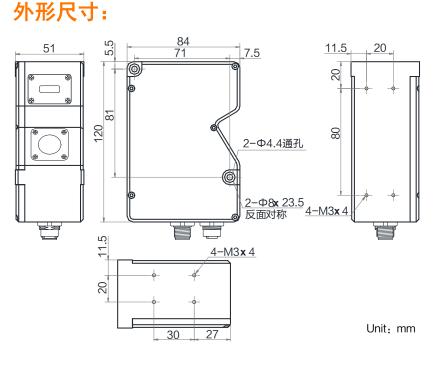
应用行业:

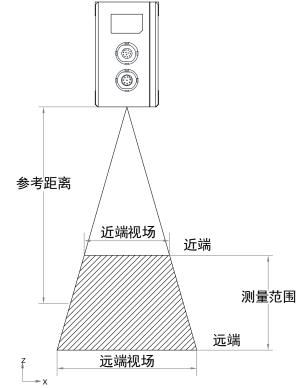
3C 行业、电子制造业、汽车工业等

订货型号:

MV-DP2060-01H

测量范围视图:









型号	MV-DP2060-01H
参数	3D 激光轮廓传感器
性能	
单轮廓点数	2048
参考距离	60 mm
Z 轴测量范围	25 mm
X轴测量范围	25.2 mm@近端
	29.4 mm@参考距离
	34.4 mm@远端
Z轴分辨率	1.8 ~ 3.0 μm
Z 轴重复精度*	0.4 µm@传感器在光学平台上测试标准量块的数据
Z 轴线性度(±% of MR)	0.01
轮廓数据间隔	12.3 ~ 16.8 μm
扫描帧率	700 Hz(最大测量范围下),最高可达 10 KHz
数据输出类型	轮廓数据、深度图、亮度图
触发模式	软触发、硬触发 (差分编码器触发)
激光波长	405 nm
激光安全等级	Class2M
电气特性	
数据接口	Gigabit Ethernet(1000Mbit/s),兼容 Fast Ethernet(100Mbit/s)
数字 I/O	12-pin M12 接口提供供电和 I/O, 3 路差分信号输入(Line 0/3/6), 1
	路差分信号输出(Line 1), 1路 RS-232
供电	12 ~ 24 VDC
典型功耗	13W@12VDC
结构	
外形尺寸	120 mm × 84 mm × 51 mm
重量	约 750 g
IP 防护等级	IP67
温度	工作温度 0~45°C,储藏温度-30~80°C
湿度	20% ~ 85%RH 无凝结
一般规范	
软件	3DMVS
操作系统	Windows 7/10 32/64bits(8G 内存,i5 处理器)

^{*}实验室环境下测试标准块,取限定范围内 4096 次测试数据的均值